



**Università degli Studi "G. D'Annunzio" di Chieti - Pescara - Facoltà di Architettura**

**Programma del Corso di Scienza delle Costruzioni (4 CFU ICAR-08)**

**Laurea Triennale in Scienze e Tecniche dell'Architettura**

**Corso A (cognome da A ed E inclusi) Prof. Ing. Vincenzo Sepe – a.a. 2008-2009 \***

### **FINALITÀ E INQUADRAMENTO**

*Il corso di Scienza delle Costruzioni intende fornire agli allievi della Facoltà di Architettura i modelli teorici e gli strumenti operativi di base per lo studio dei sistemi strutturali costituiti da corpi continui, ed in particolare da travi, esaminandone le condizioni di equilibrio, congruenza, resistenza e stabilità a partire dalle conoscenze di Matematica e di Scienza delle Costruzioni I (o Statica) acquisite negli anni precedenti.*

*In questa ottica, gli argomenti e gli schemi strutturali elementari via via introdotti vengono collegati, almeno qualitativamente, ad esempi di costruzioni e tecnologie tipiche dell'Edilizia e che saranno oggetto dei corsi successivi, distinguendo sempre la fase di definizione dei modelli teorici per la struttura e per le azioni dalla successiva fase di calcolo.*

*Le lezioni teoriche sono intercalate da esercitazioni ed applicazioni numeriche.*

### **PROGRAMMA**

**CENNI DI CINEMATICA DEI SISTEMI DI CORPI RIGIDI.** Spostamenti rigidi infinitesimi: traslazione, rotazione, rototraslazione, gradi di libertà di un corpo rigido nello spazio e nel piano. Spostamenti rigidi piani: centro di rotazione, composizione delle rotazioni infinitesime. Sistemi di corpi rigidi. Vincoli esterni ed interni, cedimenti vincolari. Distorsioni. Cinematica grafica per i sistemi piani: centri di rotazione assoluta e relativa, catene cinematiche.

**RICHIAMI DI STATICA DEI SISTEMI DI CORPI RIGIDI.** Forze e coppie di forze. Risultante e momento risultante di un sistema di forze applicate. Sistemi equivalenti di forze. Operazioni elementari di equivalenza. Equilibrio di un corpo rigido o di un sistema di corpi rigidi. Equazioni cardinali della Statica. Sistemi piani di forze. Forze ripartite su un volume (forza di gravità), su una superficie, su una linea; forze e coppie concentrate. Reazioni vincolari e postulato delle reazioni vincolari per vincoli lisci, fissi e bilaterali; caratterizzazione statica dei vincoli piani esterni ed interni; vincoli spaziali. Ricerca degli stati reattivi equilibrati (PROBLEMA STATICO). Strutture isostatiche, iperstatiche, labili, degeneri. Esempi notevoli di strutture isostatiche (trave appoggiata, trave Gerber, arco a tre cerniere, mensola, portale). Caratteristiche della sollecitazione interna nei sistemi di travi: sforzo normale, sforzo di taglio, momento flettente, momento torcente; relazioni differenziali tra le caratteristiche della sollecitazione ed i carichi distribuiti (equazioni indefinite dell'equilibrio) per la trave ad asse rettilineo. Travature reticolari piane isostatiche soggette a forze nodali: metodo dell'equilibrio dei nodi e metodo delle sezioni di Ritter.

**IL TEOREMA DEI LAVORI VIRTUALI PER I SISTEMI DI CORPI RIGIDI.** Il teorema del lavoro virtuale (TLV) per un corpo rigido e per un sistema di corpi rigidi. Applicazione del TLV per la ricerca delle reazioni vincolari e delle caratteristiche della sollecitazione per i sistemi staticamente determinati.

---

#### **\* AVVISO PER I SOLI STUDENTI ANCORA ISCRITTI AL CORSO DI LAUREA UE E PRECEDENTI**

*Il modulo del corso di SdC impartito nel corrente anno accademico 2008/09 corrisponde a 4 crediti formativi, per un totale di circa 60 ore (4 ore a settimana, salvo recuperi indicati di volta in volta).*

*Di conseguenza, esso comprende solo una parte del programma di Scienza delle Costruzioni per i Corsi di Laurea UE e precedenti ordinamenti quinquennali; gli studenti ancora iscritti a tali ordinamenti, pertanto, potranno sostenere direttamente l'esame in base all'apposito programma (v. [www.vsepe.it](http://www.vsepe.it)) corrispondente ai corsi a suo tempo impartiti per circa 120 ore, oppure, se lo ritengono opportuno, seguire contemporaneamente il modulo di SdC ed il modulo di Teoria delle Strutture, per i soli argomenti contenuti nel suddetto programma UE.*

**GEOMETRIA DELLE AREE.** Area, momento statico, baricentro, momento d'inerzia, raggio d'inerzia, momento d'inerzia misto, teorema di Huygens. Assi principali d'inerzia, ellisse centrale d'inerzia.

**TRAVE ELASTICA E SISTEMI IPERSTATICI DI TRAVI.** Limiti del modello di corpo rigido. Modello deformabile elementare: asta, legame elastico lineare. Equazioni di equilibrio, di congruenza e di legame costitutivo. Trave assialmente iperstatica. Relazioni differenziali tra spostamento trasversale della linea d'asse, rotazione della sezione retta e curvatura flessionale; curvatura dovuta a distorsioni termiche o a momento flettente; equazione della trave inflessa. Trave inflessa iperstatica. Risoluzione delle strutture iperstatiche mediante equazioni di congruenza. Caratteristiche della deformazione (curvatura flessionale e torsionale, estensione, scorrimento); legame elastico tra le caratteristiche della sollecitazione e della deformazione. Teorema dei Lavori Virtuali per la trave deformabile; applicazione del TLV per la ricerca di spostamenti e rotazioni in strutture isostatiche. Il problema elastico lineare; metodi di soluzione: metodo delle forze e metodo degli spostamenti.

**TRATTAZIONE TECNICA DELLA TRAVE.** Cenni al continuo tridimensionale di forma generica. Definizione di tensione; tensione normale e tensione tangenziale; dipendenza del vettore della tensione dalla giacitura; direzioni principali di tensione e tensioni principali; cerchio di Mohr delle tensioni. Deformazione unitaria e scorrimento angolare. Legame tra tensioni e deformazioni in regime di elasticità lineare. Determinazione dello stato tensionale per una trave di materiale elastico lineare omogeneo a partire dalle caratteristiche della sollecitazione (trattazione tecnica): ipotesi di conservazione delle sezioni piane; sforzo normale centrato; flessione retta. Torsione nelle sezioni sottili chiuse; formula di Bredt. Torsione in sezioni rettangolari allungate; sezioni a C, L o comunque sviluppabili in rettangolo sottile; formule per il rettangolo "tozzo". Torsione nella sezione circolare piena. Trattazione approssimata del Taglio (Jourawski). Sollecitazioni composte: flessione deviata; sforzo normale eccentrico, relazione tra centro di sollecitazione ed asse neutro, nocciolo centrale d'inerzia; taglio + torsione, centro di taglio. Energia elastica e lavoro di deformazione. Teoremi di Clapeyron e di Betti.

**VERIFICHE DI RESISTENZA.** Prove di laboratorio. Elasticità, snervamento, incrudimento; materiali duttili e materiali fragili. Criteri generali di valutazione della sicurezza. Coefficienti di sicurezza (tensioni ammissibili). Criterio di resistenza della curva intrinseca di Mohr-Coulomb; criterio di resistenza di Mises. Verifiche di resistenza per la trave nel caso di sollecitazioni semplici e composte.

### **TESTI CONSIGLIATI**

Casini P., Vasta M., Scienza delle Costruzioni per l'architettura e l'ingegneria edile, CittàStudi (UTET università) 2008, ISBN: 8825173369

Comi C., Corradi Dell'Acqua L., Introduzione alla Meccanica strutturale, Mc Graw-Hill, ISBN 88-386-6113-8

Viola E., Esercitazioni di Scienza delle Costruzioni, Vol. 1 (Strutture isostatiche e geometria delle masse); Vol. 2 (Strutture iperstatiche e verifiche di resistenza), Pitagora Editrice Bologna

Capecchi D., De Angelis M., Sepe V., Cinematica piana dei corpi rigidi, CISU Editore, 2006, ISBN 978-88-7975-337-1

Capecchi D., De Angelis M., Sorrentino L., Statica piana dei corpi rigidi, CISU Editore, 2008, ISBN 978-88-7975-410-6

Appunti distribuiti dal docente: [www.vsepe.it](http://www.vsepe.it)